

**Identyfikacja procesów technologicznych**  
**Piotr Bania**  
**Laboratorium 6**

**Identyfikacja układów oscylacyjnych**

**Zadanie 1.** Swobodne drgania wahadła fizycznego zmierzono za pomocą enkodera o rozdzielczości  $\Delta = \frac{2\pi}{2048} = 3.0678 \cdot 10^{-3} \text{ rad} = 0.1758^\circ$ . Okres próbkowania wynosił  $T_0 = 0.01 \text{ s}$ . Dane pomiarowe znajdują się pod adresem [http://home.agh.edu.pl/~pba/stud/Ident/Lab\\_06/data\\_01.mat](http://home.agh.edu.pl/~pba/stud/Ident/Lab_06/data_01.mat) przy czym czas jest mierzony w sekundach a kąt w stopniach. Ostatnie kilkaset pomiarów (ich ilość będziemy oznaczać przez  $n$ ) nie różni się od siebie, a zatem wahadło przestało się wahać. Oszacujemy poziom zakłóceń na wejściu (wypadkowy moment działający na wahadło) i na wyjściu (szumy pomiarowe). Przyjmijmy, że wahadło jest opisane układem równań Ito

$$dx_1 = x_2 dt, \quad (2)$$

$$dx_2 = -\omega_0^2 \sin(x_1 - \alpha) - 2\xi\omega_0 x_2 + \sqrt{g} dw, \quad (3)$$

gdzie  $w$  jest standardowym procesem Wienera oraz  $g > 0$ . Asymptotyczna (gdy  $t \rightarrow \infty$ ) wariancja zmiennej  $x_1$  jest równa  $\sigma_x^2 = \frac{g}{4\xi\omega_0^3}$  (zob. instrukcja do laboratorium 3). Układ pomiarowy jest opisany równaniem

$$y(kT_0) = Q(x_1(kT_0) + v_k) \quad (3)$$

gdzie  $v_k$  są niezależnymi zmiennymi losowymi o rozkładzie Gaussa i wariancji  $\sigma_v^2$  oraz  $Q$  oznacza kwantyzator (enkoder). Zakładamy, że  $v_k$  nie zależą od procesu  $w$ . Zmienna losowa

$$z_k = x_1(kT_0) - Ex_1 + v_k$$

ma rozkład Gaussa o średniej zero i wariancji

$$\sigma_z^2 = \sigma_x^2 + \sigma_v^2 = \frac{g}{4\xi\omega_0^3} + \sigma_v^2. \quad (4)$$

Dalej przyjmijmy, że czas korelacji procesu  $x_1 - Ex_1$  jest dużo krótszy niż okres próbkowania. Wówczas  $z_k$  jest ciągiem niezależnych (bo nieskorelowanych) zmiennych gaussowskich. Prawdopodobieństwo, że  $z_k$  leży w przedziale  $[-\Delta/2, \Delta/2]$  wynosi

$$P(z_k \in [-0.5\Delta, 0.5\Delta]) = 2\phi\left(\frac{\Delta}{2\sigma_z}\right) - 1, \quad \phi(s) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^s e^{-\frac{1}{2}\xi^2} d\xi \quad (5)$$

Z obserwacji wiemy, że zmienna  $z_k$  przyjęła  $n$  razy wartość leżącą w przedziale  $[-\Delta/2, \Delta/2]$ . Stąd wniosek, że  $P(z_k \in [-0.5\Delta, 0.5\Delta]) \geq 1 - \frac{1}{n}$ . Korzystając z (5) otrzymujemy

$$\phi\left(\frac{\Delta}{2\sigma_z}\right) \geq 1 - \frac{1}{2n}. \quad (6)$$

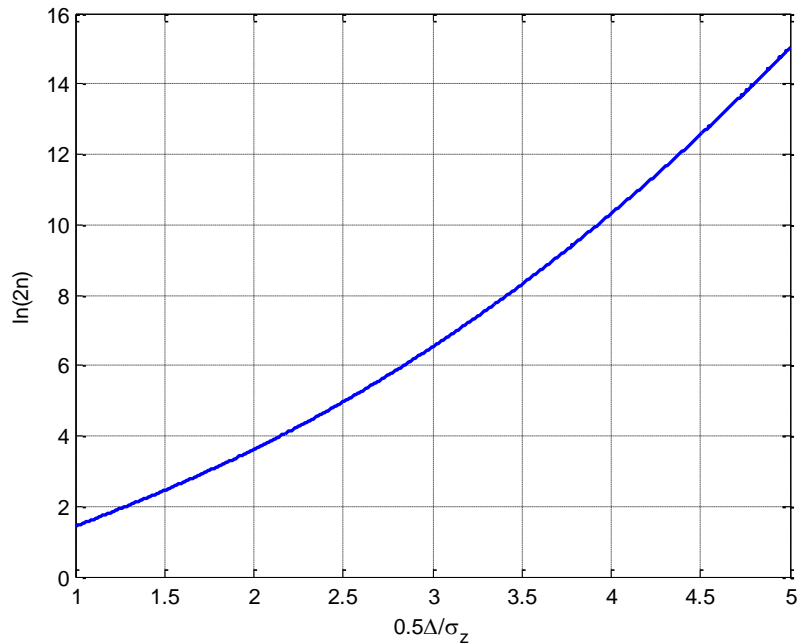
Zatem dla dużych  $n$  wielkość  $\frac{\Delta}{\sigma_z}$  powinna przyjmować duże wartości. Dla  $n > 100$  wyrażenie (6) jest niewygodne do praktycznych obliczeń. Stosując rozwinięcie asymptotyczne

$$\phi(s) \approx 1 - \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \frac{e^{-\frac{1}{2}s^2}}{s}, \quad s = \frac{\Delta}{2\sigma_z}, \quad s \rightarrow \infty$$

i biorąc logarytm obu stron nierówności (6) otrzymujemy dla dużych  $n$

$$\frac{1}{2}s^2 + \ln s + \ln \sqrt{2\pi} \geq \ln 2n.$$

Nierówność tę można rozwiązać graficznie korzystając z podanego poniżej wykresu



Przykładowo dla  $n = 10^4$  mamy  $\sigma_z \leq \frac{\Delta}{7.8}$ . Korzystając z (4) przyjmujemy oszacowania

$$g = 4\xi\omega_0^3 \left(\frac{\Delta}{2s}\right)^2, \quad \sigma_x = \sigma_v = \frac{\Delta}{2s}, \quad (7)$$

gdzie  $s$  jest rozwiązaniem równania

$$\frac{1}{2}s^2 + \ln s + \ln \sqrt{2\pi} = \ln 2n. \quad (8)$$

W ramach zadania 1 należy:

1. Narysować wykres wychYLENIA wahadła w funkcji czasu.
2. Na podstawie wykresu oszacować wartości parametrów  $\xi$  i  $\omega_0$ ,  $\alpha$ .
3. Analizując końcowy odcinek danych wyznaczyć dokładną wartość  $\alpha$  i jej błąd.
4. Korzystając z podanych powyżej wzorów oszacować wartości  $g$  oraz  $\sigma_v$  i  $\sigma_x$ .
5. Określić czy zakłócenia na wejściu można pominąć (czy są małe)?

Jeżeli odpowiedź na powyższe pytanie jest twierdząca, to wyznaczyć wartości parametrów  $\xi$  i  $\omega_0$  metodą najmniejszych kwadratów minimalizując numerycznie wskaźnik jakości

$$Q(a, b, x_{10}, x_{20}, \dots) = \frac{1}{2N} \sum_{k=1}^N (x_1(kT_0) - y(kT_0))^2, \quad (9)$$

gdzie  $y(kT_0)$  oznacza pomiar położenia w chwili  $kT_0$  oraz  $x_1, x_2$  są rozwiązaniem układu równań

$$\dot{x}_1 = x_2, \quad x_1(0) = x_{10}, \quad (10)$$

$$\dot{x}_2 = -a \sin(x_1 - \alpha) - bx_2, \quad x_2(0) = x_{20}, \quad (11)$$

$$a = \omega_0^2, \quad b = 2\xi\omega_0.$$

Układ (9,10) rozwiązać numerycznie metodą ode45 tak, aby znaleźć wartości rozwiązania dokładnie w chwilach próbkowania. Do rozwiązania zadania użyć funkcji lsqnonlin z początkowymi wartościami parametrów  $\xi$  i  $\omega_0$  wyznaczonymi metodą graficzną. Oszacować wariancję reszt modelu i porównać ją z oszacowaniem wariancji wynikającym ze wzorów (7) i (8). Sprawdzić czy reszty modelu pochodzą z rozkładu normalnego. Obliczyć „chi kwadrat na stopień swobody”

$$\frac{\chi^2}{(N-4)} = \frac{2N\hat{Q}}{(N-4)\sigma_v^2}. \quad (12)$$

Jeżeli dopasowanie jest dobre, to wartość ta powinna leżeć w przedziale  $1 \pm 3\sqrt{\frac{2}{N-4}}$ .

Sprawdzić czy tak jest i wyjaśnić ewentualne niezgodności. Oszacować błędy wyznaczenia parametrów analizując macierz hesjanu funkcji celu w punkcie optymalnym. Hesjan funkcji celu w punkcie optymalnym można otrzymać na drodze aproksymacji numerycznej bądź też

z przybliżonego wzoru  $H = \frac{1}{N} J^T J$  gdzie  $J$  jest jacobianem funkcji  $x_1(kT_0)$  ze względu na poszukiwane parametry. Jakobian ten jest zwracany przez procedurę lsqnonlin. Porównać na jednym wykresie model oraz dane pomiarowe. Zastanowić się czy i kiedy można pominąć błędy kwantyzacji wnoszone przez enkoder?

**Zadanie 2.** Posługując się metodami opisanymi w zadaniu 1, dla danych dostępnych pod adresem [http://home.agh.edu.pl/~pba/stud/Ident/Lab\\_06/data\\_02.mat](http://home.agh.edu.pl/~pba/stud/Ident/Lab_06/data_02.mat) wykonać analogiczne, jak w zadaniu 1 obliczenia i analizy.

**Uwaga:** W obu zadaniach, przy identyfikacji parametrów metodą najmniejszych kwadratów należy pominąć początkowe i końcowe fragmenty pomiarów. W chwilach tych wahadło było ustawiane w położeniu początkowym lub nie poruszało się.